

7. Слепцов А.И., Юрасов А.А. Автоматизация проектирования управляющих систем гибких автоматизированных производств. – К.: Техніка, 1986. – 162 с.

8. Костин А.Е. Принципы моделирования сложных дискретных систем. – М.: МИЭТ, 1983. – 107 с.

9. Пранявичус Г.В., Дземидене Д.Д.. Применение Е-сетей для формализованного описания и моделирования вычислительных систем // Статистические проблемы управления. Вып.48. – Вильнюс, 1998. – С.65-85.

10. Бородин П.Ю. Особенности изменения легочной вентиляции в ходе выполнения работ по тушению пожаров на станциях метрополитена // Проблемы пожарной безопасности: Сб. науч. тр. Вып.13. – Харьков: АПБУ, 2003. – С.60-80.

11. Стрелец В.М. Методы эргономической оценки деятельности личного состава подразделений пожарной охраны // Проблемы пожарной безопасности: Сб. науч. тр. Спец. вып. – Харьков: ХИПБ, 1999. – С.60-80.

12. Брушлинский Н.Н. Системный анализ деятельности Государственной противопожарной службы. – М.: МИПБ МВД России, 1998. – 255 с.

13. Крамер Г. Математические методы статистики. – М.: Наука, 1948. – 566 с.

14. Стрелец В.М. Экспертная оценка операций боевого развертывания пожарного автомобиля // Проблемы пожарной безопасности: Сб. науч. тр. Юб. вып. – Харьков: ХИПБ, 1998. – С.40-43.

15. Стрелец В.М., Мамон В.П., Стрелец В.В. Особенности применения пожарно-технических средств при проведении спасательных работ в метрополитене // Коммунальное хозяйство городов: Науч.-техн. сб. Вып. 27. – К.: Техніка, 2001. – С.306-311.

*Отримано 23.02.2004*

УДК 614.84 : 628.174

В.П.ОЛЬШАНСКИЙ, д-р физ.-матем. наук

*Академия гражданской защиты Украины, г.Харьков*

## **О ТЕХНИЧЕСКОЙ ТЕОРИИ ПОЛОГОЙ ГИДРАВЛИЧЕСКОЙ СТРУИ**

Построено аналитическое решение упрощенных уравнений движения частицы жидкости в воздухе при полиномиально-квадратичной зависимости силы сопротивления от скорости потока. Показано, что полученное решение позволяет строить траектории пологих гидравлических струй и рассчитывать их параметры. Проведено сравнение расчетных и экспериментальных длин струй и отмечена хорошая сходимость результатов.

Свободные гидравлические струи используют для тушения пожаров, мытья улиц и транспортных средств, полива растений и др. Поэтому их расчету уделяется должное внимание в курсах гидравлики. Аналитическое решение задачи гидродинамики, описывающее движение жидкости в воздушной среде, сопряжено со значительными математическими трудностями. В связи с этим в технических расчетах параметры струи вычисляют с помощью эмпирических соотношений, предложенных Люгером, Фриманом, Лобачевым и другими исследователями [1-3]. В них не рассматривается динамика частиц жидкости и не строится траектория их движения, а идет речь лишь об определении отдельных параметров траектории, таких как длина, радиусы действия

и пр. Поэтому желательно иметь более полную информацию о движении жидкости, особенно с позиций проектирования систем автоматического пожаротушения.

В последнее время наметилась тенденция описания траекторий струй с помощью решений уравнений движения материальной точки в пространстве [4-7]. Исследованы различные зависимости силы сопротивления от скорости потока. В работе [4] изучены случаи линейной и квадратичной зависимостей. Показано, что, приняв коэффициент сопротивления пропорциональным начальной скорости истечения струи, в рамках линейной теории, можно достичь удовлетворительного согласования теории с экспериментом для траекторий наклонных струй. Поэтому в работе [5] этот подход использован для расчета высоты вертикальной струи. В [6] построено аналитическое решение в квадратурах уравнений движения, в предположении, что сила сопротивления пропорциональна квадрату скорости потока. В работе [7] при расчете высоты вертикальной струи использована квадратично-полиномиальная зависимость силы трения от скорости движения. Показано, что такой вариант теории хорошо согласуется с экспериментами Вейсбаха по высотам вертикальных струй.

Ниже ставится задача обобщить результаты работы [6] на случай, когда зависимость силы сопротивления от скорости потока описывается полиномом второй степени, т.е. в ней есть как линейное, так и квадратичное слагаемое.

При ее решении исходим из системы нелинейных дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} \ddot{x} + \alpha \dot{x} + \beta \dot{x} \cdot (\dot{x}^2 + \dot{y}^2)^{1/2} = 0 \\ \ddot{y} + \alpha \dot{y} + \beta \dot{y} \cdot (\dot{x}^2 + \dot{y}^2)^{1/2} = -g. \end{cases} \quad (1)$$

Здесь  $\alpha = 4K_{1c}(\rho D)^{-1}$ ;  $\beta = 4K_{2c}(\rho D)^{-1}$ ;  $K_{1c}$ ,  $K_{2c}$  – коэффициенты сопротивления движению;  $\rho$  – плотность жидкости;  $D$  – диаметр насадка;  $g$  – ускорение свободного падения;  $x$ ,  $y$  – горизонтальная и вертикальная координаты частицы жидкости на траектории движения; точка означает производную по времени  $t$ .

Начальными условиями к уравнениям (1) берем:

$$\begin{aligned} x(0) = 0; \quad y(0) = y_0; \quad \dot{x}(0) = v_{10} = v_0 \cos \theta; \\ \dot{y}(0) = v_{20} = v_0 \sin \theta, \end{aligned} \quad (2)$$

где  $v_0$  – скорость истечения струи из насадка;  $\theta$  – угол наклона оси ствола к горизонту.

Построение точных аналитических решений системы (1) не представляется возможным. Поэтому для углов  $\theta < 30^\circ$  упростим ее. Будем пренебрегать величиной  $\dot{y}^2$  по сравнению с  $\dot{x}^2$ . Тогда для приближенного расчета траектории, вместо (1), получаем упрощенную систему

$$\begin{cases} \ddot{x} + \alpha \cdot \dot{x} + \beta \cdot \dot{x}^2 = 0 \\ \ddot{y} + \alpha \cdot \dot{y} + \beta \cdot \dot{x} \cdot \dot{y} = -g \end{cases} \quad (3)$$

Здесь первое уравнение не зависит от второго. Интегрируя его, с учетом условий (2), находим

$$\dot{x} = \frac{v_{10}}{(1 + \gamma) \cdot e^{\alpha t} - \gamma}; \quad x(t) = \frac{1}{\beta} \ln[1 + \gamma \cdot (1 - e^{-\alpha t})]. \quad (4)$$

Здесь  $\gamma = \beta v_{10} \alpha^{-1}$ .

Подставив выражение (4) во второе уравнение системы (3), после интегрирования его с учетом (2) получаем

$$\dot{y} = -\frac{g}{\alpha} + \left( v_{20} + \frac{g}{\alpha} + g \gamma t \right) \cdot \left[ (1 + \gamma) \cdot e^{\alpha t} - \gamma \right]^{-1}; \quad (5)$$

$$y(t) = y_0 - \frac{gt}{\alpha} + \left( v_{20} + \frac{g}{\alpha} \right) \cdot \frac{1}{\alpha \gamma} \ln[1 + \gamma \cdot (1 - e^{-\alpha t})] + g \gamma \cdot I(t).$$

Интеграл  $I(t) = \int_0^t \left[ (1 + \gamma) \cdot e^{\alpha t} - \gamma \right]^{-1} dt$  не выражается в элементарных функциях. В общем случае его приходится находить численно на компьютере. Однако, учитывая небольшую продолжительность движения частиц жидкости на траектории, можно дать приближенную формулу для вычисления  $I(t)$ . Так, если соблюдается неравенство

$$\alpha t \leq 0,2, \quad (6)$$

то, выполнив приближенное аналитическое интегрирование с помощью введения аппроксимации  $\exp(\alpha t) \approx 1 + \alpha t + \frac{1}{2} \cdot (\alpha t)^2$ , находим

$$I(t) \approx \varepsilon \cdot \left[ (1 + \alpha \varepsilon) \cdot t - \frac{1}{4} \alpha t^2 - \varepsilon \cdot \left( 1 + \frac{3}{2} \alpha \varepsilon \right) \ln \left( 1 + \frac{t}{\varepsilon} \right) + \frac{\alpha \varepsilon^2}{2 \cdot (t + \varepsilon)} t \right]. \quad (7)$$

$$\text{Здесь } \varepsilon = \frac{1}{(1 + \gamma) \cdot \alpha} = \frac{1}{\alpha + \beta v_{10}}.$$

Чтобы оценить точность приближенной формулы (7), в табл.1 указаны значения  $I(t)$ , вычисленные для различных  $\alpha t$  и  $\gamma$ . В числители записаны результаты, полученные численным интегрированием, а в знаменатели – вычисленные по формуле (7).

Таблица 1 – Значения  $10^3 I(t)$

$\alpha t$	$\gamma = 1$	$\gamma = 10$	$\gamma = 50$	$\gamma = 100$	$\gamma = 500$
0,05	<u>1,171</u>	<u>0,919</u>	<u>0,489</u>	<u>0,315</u>	<u>0,086</u>
	1,171	0,919	0,489	0,315	0,086
0,10	<u>4,401</u>	<u>2,919</u>	<u>1,238</u>	<u>0,736</u>	<u>0,179</u>
	4,401	2,919	1,238	0,736	0,179
0,15	<u>9,324</u>	<u>5,445</u>	<u>2,039</u>	<u>1,168</u>	<u>0,272</u>
	9,326	5,446	2,038	1,168	0,272
0,20	<u>15,643</u>	<u>8,259</u>	<u>2,852</u>	<u>1,599</u>	<u>0,362</u>
	15,651	8,260	2,850	1,597	0,362

Как видно, при соблюдении неравенства (6) можно обойтись без численного интегрирования в (5).

В полученных выше решениях целесообразно исключить параметр времени  $t$ . Действительно, из (4) следует, что

$$t = \frac{1}{\alpha} \ln \frac{\gamma}{1 + \gamma - \exp(\beta x)}. \quad (8)$$

Таким образом, формулы (5), (7) и (8) позволяют строить траекторию струи, как график явно заданной функции  $y(x)$ . Но для этого нужно знать коэффициенты  $\alpha$  и  $\beta$ . Их приходится находить путем идентификации, используя результаты экспериментальных исследований.

Найдем значения  $\alpha$  и  $\beta$  для экспериментального образца ручного пожарного ствола РСД-2 [8]. Длины сплошной струи, измеренные в соответствии с ДСТУ [9], в зависимости от напора  $H$ , отмечены символом  $l_j$  в табл.2.

По указанным экспериментальным данным [8], методом последовательного суждения задаваемых интервалов [10], на компьютере най-

дено:  $\alpha = 1,07 \cdot 10^{-2} \text{ с}^{-1}$ ;  $\beta = 8,3 \cdot 10^{-2} \text{ м}^{-1}$ . Затем по формулам (4), (5), (8) вычислены значения  $l_T$ , записанные в табл.2. Согласно ДСТУ [9], принимали  $y_0 = 1 \text{ м}$ ,  $\theta = 30^\circ$ . За длину струи принимали то значение  $x$ , при котором  $y(x) = 0$ .

Таблица 2 – Экспериментальные  $l_9$  и теоретические  $l_T$  длины сплошной струи (в метрах)

$H, \text{ м}$	50	60	70	80	90	100	110
$l_9, \text{ м}$	21,0	21,4	22,6	24,4	25,1	25,4	25,9
$l_T, \text{ м}$	20,61	21,89	22,97	23,92	24,75	25,50	26,17

Сравнивая расчетные и экспериментальные значения длин сплошной струи, видно, что расхождение результатов не превышает 3%.

О формах траекторий сплошной струи позволяют судить данные в табл.3, где указаны координаты отдельных точек траекторий. Они вычислены при  $y_0 = 1 \text{ м}$ ,  $H = 70 \text{ м}$  для трех значений угла  $\theta$ .

Таблица 3 – Координаты точек (в метрах) на траекториях сплошных струй

x, м	$\theta=20^0$	$\theta=25^0$	$\theta=30^0$	x, м	$\theta=20^0$	$\theta=25^0$	$\theta=30^0$
	Значения $y(x)$ , м				Значения $y(x)$ , м		
1	1,36	1,46	1,57	12	4,09	5,22	6,42
2	1,71	1,91	2,13	14	4,06	5,34	6,69
4	2,37	2,78	3,21	16	3,69	5,09	6,55
6	2,97	3,57	4,22	18	2,85	4,34	5,85
8	3,49	4,27	5,12	20	1,34	2,86	4,37
10	3,87	4,84	5,87	22	-	0,38	1,78

Расчет показывает, что с ростом  $\theta$  увеличивается высота и длина траектории, а также происходит смещение максимума в сторону больших  $x$ , т.е. длина восходящего участка траектории существенно больше, чем длина нисходящего.

В работе [8] определены экспериментально длины и диспергированных струй, которые дает ствол РСД-2 при различных напорах  $H$ . Они отмечены в табл.4 символом  $l_9$ .

По этим экспериментальным данным, методом последовательного сужения задаваемых интервалов, проведена идентификация коэффициентов  $\alpha$  и  $\beta$ . Оказалось, что для диспергированной струи  $\alpha = 5,36 \cdot 10^{-3} \text{ с}^{-1}$ ;  $\beta = 0,140 \text{ м}^{-1}$ . Расчет длин струй по формулам (5), (7),

(8) для этих значений коэффициентов дал  $l_p$ , которые указаны в табл.4. Расхождения между теоретическими и экспериментальными результатами не превышает 3%, что свидетельствует об удовлетворительной точности теории.

Таблица 4 – Экспериментальные  $l_g$  и расчетные  $l_p$  длины диспергированной струи (в метрах)

$H$ , м	50	60	70	80	90	100	110
$l_g$ , м	15,0	15,4	16,0	16,9	17,1	17,3	17,6
$l_p$ , м	14,64	15,40	16,04	16,60	17,09	17,53	17,93

Выполненное исследование приводит к следующим выводам:

1. Полученные выше приближенные замкнутые решения позволяют строить траектории пологих гидравлических струй и определять их основные параметры.

2. При надлежащей идентификации коэффициентов квадратично-полиномиальной зависимости силы сопротивления от скорости потока удается достичь хорошего согласования теории с экспериментом, как для сплошных, так и для диспергированных свободных гидравлических струй.

1.Тарасов-Агалаков Н.А. Практическая гидравлика в пожарном деле. – М.: Изд-во Министерства коммунального хозяйства РСФСР, 1959. – 262 с.

2.Качалов А.А., Воротынцев Ю.П., Власов А.В. Противопожарное водоснабжение. – М.: Стройиздат, 1985. – 286 с.

3.Иванов Е.Н. Противопожарное водоснабжение. – М.: Стройиздат, 1986. – 316 с.

4.Ольшанский В.П. О применении методов механики к расчету траектории пожарной гидравлической струи // Проблемы пожарной безопасности. Юбилейный вып. – Харьков: АПБУ, 2003. – С. 136-146.

5.Ольшанский В.П. Об одной полуэмпирической теории гидравлической пожарной струи // Проблемы пожарной безопасности: Сб. науч. тр. АПБУ. Вып. 13. – Харьков: Фолио, 2003. – С.109-114.

6.Ольшанский В.П. О траектории гидравлической пожарной струи // Проблемы пожарной безопасности: Сб. науч. тр. АПБУ. Вып. 14. – Харьков: Фолио, 2003. – С. 144-151.

7.Ольшанский В.П., Халыпа В.М. К расчету параметров гидравлических пожарных струй // Проблемы пожарной безопасности: Сб. науч. тр. АПБУ. Вып. 14. – Харьков: Фолио, 2003. – С. 137-143.

8.Антонов А.В., Присяжнюк В.В., Кравчуновський В.П. Дослідження ефективності застосування дослідного зразка ручного пожежного диспергувального ствола РСД-2 // Науковий вісник Українського науково-дослідного інституту пожежної безпеки. – 2002. – № 2 (6). – С. 171-174.

9.Державні стандарти України. Пожежна безпека. Продукція протипожежного призначення. Перший випуск. – К.: Пожінформтехніка, 2000. – 640 с.

10.Криса И.А., Ольшанский В.П. Идентификация параметров очагов самонагрева-  
ния растительного сырья в стационарном режиме. – К.: Пожинформтехника, 2002. –  
152 с.

*Получено 24.02.2004*

---

## **АРХИТЕКТУРА**

---

УДК 712

**ШЕХАДИ АЛИ ХАСАН**

*Харьковская национальная академия городского хозяйства*

### **СПЕЦИФИКА ФОРМИРОВАНИЯ АРХИТЕКТУРНО-ЛАНДШАФТНОЙ СРЕДЫ В ГОРОДАХ ЛИВАНА**

Рассматриваются особенности формирования архитектурно-ландшафтной среды в  
городах Ливана в процессе ее эволюционного развития с учетом природно-  
климатических факторов.

Ливанскую республику характеризуют разнообразные природно-  
климатические условия. Это преимущественно горная страна. Горный  
и предгорный ландшафт занимает около 60% территории. Приморская  
равнинная зона очень узка. На юге, где горы близко подходят к берегу,  
ее ширина составляет всего 1,5 км; на севере она расширяется, дости-  
гая местами 10 и более километров. Вместе с тем приморские террито-  
рии Ливана являются наиболее плотно заселенной и интенсивно осво-  
енной зоной страны. на побережье сконцентрированы 12 приморских  
городов, семь из которых являются городами – административными  
центрами мухофаза (Бейрут, Триполи, Сайда) или када (Тир, Батрун,  
Дкубейль, Джуния). Плотность населения на приморских территориях  
достигает 400-450 чел/м<sup>2</sup>, в то время как в Горном Ливане – 30-  
35 чел/км<sup>2</sup>.

Все это свидетельствует о том, что приморские города играют  
ключевую роль в формировании социально-экономического потенциа-  
ла Ливана, являясь морскими входами в страну, на базе которых осу-  
ществляется основной товарно-денежный оборот. Этому способствует  
удобное географическое расположение Ливана.

Ливан расположен на восточном побережье Средиземного моря.  
Территория Ливана – 10,4 тыс. км<sup>2</sup>, численность населения – 4,0 млн.  
человек. Республика Ливан занимает важное транзитно-транспортное  
значение в Средиземноморском бассейне, являясь западными морски-  
ми воротами в Азию, а также звеном, связывающим ее с Европой (око-